

**КАЛЕНДАРНОЕ ТЕХНИЧЕСКОЕ ОБСЛУЖИВАНИЕ
ПРОСТОЙ СИСТЕМЫ С УЧЕТОМ МИНИМАЛЬНОГО
АВАРИЙНОГО ВОССТАНОВЛЕНИЯ**

А.И. ПЕСЧАНСКИЙ

Рассмотрена стратегия минимальных восстановлений с периодически полными заменами и учетом времени восстановления. Для системы с простой структурой введен альтернирующий процесс минимального восстановления. Исследовано его асимптотическое поведение с помощью тауберовых теорем. Определены оптимальные сроки проведения полных замен.

ВВЕДЕНИЕ

Одной из стратегий технического обслуживания простой системы является стратегия минимальных восстановлений с периодически полными заменами [1]. Данная стратегия предполагает полное обновление системы только в определенные моменты времени. Если же система отказывает на интервале между двумя последовательными полными восстановлениями, то производится лишь минимальное восстановление. Минимальное восстановление означает, что наработка восстановленной системы, проработавшей к моменту отказа время s , имеет следующую функцию распределения:

$$F_s(t) = \frac{F(s+t) - F(t)}{\overline{F}(s)}. \quad (1)$$

В работе [1] оптимальное планирование профилактических замен получено в предположении, что все мероприятия по восстановлению осуществляются за пренебрежительно малое время. Поэтому, при построении математической модели функционирования системы время восстановления считается равным нулю. Однако, на практике это предположение нередко не выполняется и приходится учитывать время на восстановительные мероприятия.

Цель статьи — исследование стратегии минимальных восстановлений с периодически полными заменами и учетом времени восстановления.

ПОСТАНОВКА ЗАДАЧИ

Рассмотрим систему, состоящую из одного элемента, в которой возможно проведение планового технического обслуживания (ТО) и внеплановых ава-

рийно-профилактических ремонтов. Установим следующую очередность проведения восстановительных работ. Время безотказной работы элемента в нулевой момент времени СВ α с ФР $F(t) = P(\alpha \leq t)$. После каждого отказа элемента, который обнаруживается мгновенно, начинается его минимальное аварийное восстановление (МАВ) [1]. Продолжительность МАВ–СВ β с ФР $G(t) = P(\beta \leq t)$. По определению, после МАВ элемент, проработавший время s , имеет «остаточную наработку» с ФР (1).

Таким образом, МАВ делает элемент работоспособным, но по его окончании интенсивность отказов такая же, как непосредственно перед отказом. После следующего отказа и МАВ ФР «остаточной наработки» определяется по-прежнему формулой (1), в которой s — суммарное время работы элемента с начала его эксплуатации и т.д. Кроме внеплановых аварийно-профилактических ремонтов в системе проводится предупредительное ТО. Предупредительное ТО элемента планируется через время τ после начала его работы, независимо от того в работоспособном или отказовом состоянии он находится. Продолжительность ТО–СВ β^p с ФР $G^p(t) = P(\beta^p \leq t)$. В результате ТО элемент полностью обновляет свои надежность характеристики и очередное ТО планируется через время τ после обновления элемента. Временная диаграмма функционирования элемента изображена на рис. 1.

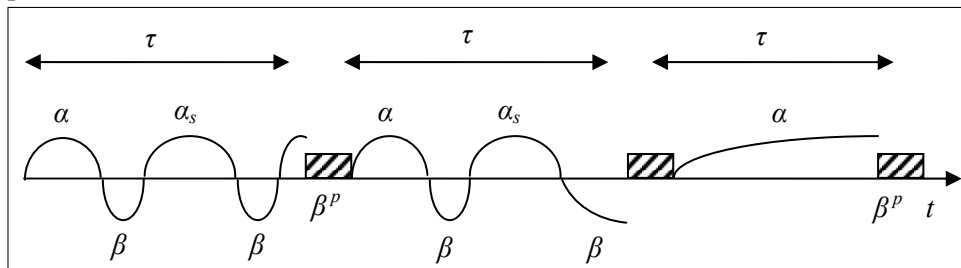


Рис. 1. Временная диаграмма функционирования системы

Предполагается, что СВ α , β и β^p независимы, имеют абсолютно непрерывные ФР и конечные математические ожидания $M\alpha$, $M\beta$, $M\beta^p$. Отключение и включение элемента происходит мгновенно. Доход за единицу времени исправного функционирования, плата за единицу времени аварийного восстановления и плата за единицу времени ТО элемента соответственно равны c^0 , c и c^p .

Необходимо определить следующие показатели качества функционирования системы: стационарный коэффициент технического использования $K_u(\tau)$, среднюю удельную прибыль $S(\tau)$, приходящуюся на единицу календарного времени и средние удельные затраты $C(\tau)$, приходящиеся на единицу времени исправного функционирования системы. Определить промежутки времени τ между окончанием предыдущего и началом последующего ТО элемента, для которых указанные показатели качества функционирования системы имели бы оптимальные значения.

ПОСТРОЕНИЕ МАТЕМАТИЧЕСКОЙ МОДЕЛИ

Элемент может находиться в одном из трех физических состояний: в работоспособном состоянии, в состоянии восстановления или пребывать в состоянии ТО. Случайный процесс, описывающий эволюцию системы во времени является регенерирующим. Точками регенерации являются моменты обновления системы после ТО. Тогда коэффициент технического использования (КТИ) K_u элемента можно определить по формуле $K_u = \frac{MX^{(1)}}{MX}$ [2],

где MX среднее время между точками регенерации, а $MX^{(1)}$ среднее время работы элемента за период между точками регенерации. В нашем случае $MX = \tau + M\beta^P$. Для нахождения $MX^{(1)}$ подготовим определенные теоретические основы, для чего введем и исследуем альтернирующий процесс минимального восстановления.

Рассмотрим следующий случайный процесс. Элемент отказывает спустя случайную наработку α_1 и осуществляется его минимальное восстановление по прошествии случайного времени β_1 . Восстановленный элемент работает время α_2 , затем наступает отказ и новое минимальное восстановление через время β_2 и т.д. (рис. 2). Моменты времени $T_1 = \alpha_1, T_2 = \alpha_1 + \beta_1 + \alpha_2, \dots$, в которые элемент отказывает, назовем моментами 0-восстановлений. Моменты времени $S_1 = \alpha_1 + \beta_1, S_2 = \alpha_1 + \beta_1 + \alpha_2 + \beta_2, \dots$, в которые заканчиваются восстановления, назовем моментами 1-восстановления.

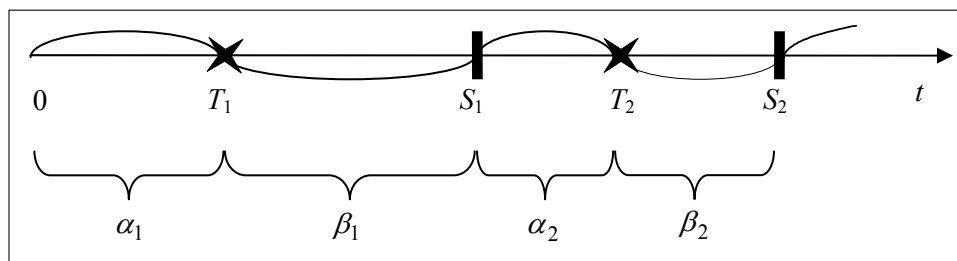


Рис. 2. Реализация альтернирующего процесса минимального восстановления

Каждая СВ из последовательности $\{\beta_n, n \geq 1\}$ имеет ФР $G(t)$. СВ α_1 из последовательности $\{\alpha_n, n \geq 1\}$ имеет ФР $F(t)$, а ФР всех остальных СВ определяются формулой (1). Последовательность $\{\alpha_n, n \geq 1\}$ порождает нестационарный пуассоновский процесс с параметром $\Lambda(s) = -\ln \bar{F}(s)$ [1].

Определение. Последовательность $\{(\alpha_n, \beta_n), n \geq 1\}$, так же как и последовательность $\{(T_n, S_n), n \geq 1\}$, назовем альтернирующим процессом минимального восстановления.

Альтернирующий процесс минимального восстановления можно эквивалентным образом описать процессом $\{Z(t), t \geq 0\}$ с помощью соотношения

$$Z(t) = \begin{cases} 0, & t \in [T_n, S_n), \\ 1, & t \notin [T_n, S_n). \end{cases} \quad (2)$$

По определению процесс $Z(t)$ задает состояние элемента в момент t : $Z(t) = 1$, если элемент работает в момент t , и $Z(t) = 0$, если элемент в момент t восстанавливается (рис. 3).

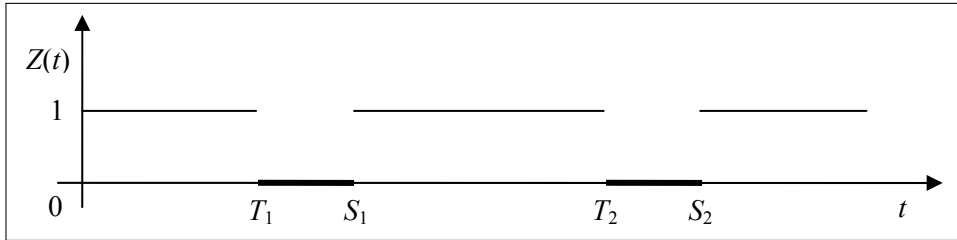


Рис. 3. Реализация процесса $\{Z(t)\}$

Отметим, что в случае экспоненциального распределения наработки альтернирующий процесс минимального восстановления есть обычный альтернирующий процесс восстановления.

Через $N_0(t)$ обозначим случайное число 0-восстановлений, а через $N_1(t)$ — случайное число 1-восстановлений на интервале $(0, t]$. Очевидно, $N_0(t)$ и $N_1(t)$ являются считающими альтернирующими процессами, для которых справедливы соотношения

$$\begin{aligned} P(N_0(t) \geq k) &= P(T_k \leq t) = \\ &= \int_0^t G^{*(k-1)}(s) \frac{[\Lambda(t-s)]^{k-1}}{(k-1)!} f(t-s) ds, \quad (G^{*(0)}(s) \equiv 1), \quad k \in N, \\ P(N_1(t) \geq k) &= P(S_k \leq t) = \int_0^t G^{*(k)}(s) \frac{[\Lambda(t-s)]^{k-1}}{(k-1)!} f(t-s) ds, \quad k \in N. \end{aligned}$$

Здесь $\Lambda(t)$ — накопленная интенсивность отказов: $\Lambda(t) = \int_0^t \lambda(s) ds$, $\lambda(t)$ — интенсивность отказов. Отсюда средние значения 0- и 1-восстановлений на интервале $[0, t]$ задаются такими функциями восстановления:

$$\begin{aligned} \tilde{H}^{(0)}(t) &= M[N_0(t)] = F(t) + \sum_{n=1}^{\infty} \int_0^t G^{*(n)}(s) \frac{[\Lambda(t-s)]^n}{n!} f(t-s) ds, \\ \tilde{H}^{(1)}(t) &= M[N_1(t)] = \sum_{n=1}^{\infty} \int_0^t G^{*(n)}(s) \frac{[\Lambda(t-s)]^{n-1}}{(n-1)!} f(t-s) ds. \end{aligned}$$

Плотности 0- и 1-восстановлений определяются формулами:

$$\tilde{h}^{(0)}(t) = \frac{d}{dt} \tilde{H}^{(0)}(t) = f(t) + \sum_{n=1}^{\infty} \int_0^t g^{*(n)}(s) \frac{[\Lambda(t-s)]^n}{n!} f(t-s) ds,$$

$$\tilde{h}^{(1)}(t) = \frac{d}{dt} \tilde{H}^{(1)}(t) = \sum_{n=1}^{\infty} \int_0^t g^{*(n)}(s) \frac{[\Lambda(t-s)]^{n-1}}{(n-1)!} f(t-s) ds .$$

Плотности восстановлений имеют следующую вероятностную интерпретацию: $\tilde{h}^{(0)}(t)dt$ ($\tilde{h}^{(1)}(t)dt$). Она представляет собой вероятность того, что 0-восстановление (1-восстановление) произойдет в интервале времени $(t, t + dt]$.

Особый интерес представляет вероятность $P(Z(t) = 1, \tilde{V}_u^{(1)} > t)$, где $\tilde{V}_u^{(1)}$ означает остаточную наработку. Очевидно $P(Z(t) = 1, \tilde{V}_u^{(1)} > t)$ означает вероятность того, что исправный к моменту u элемент не откажет на следующем интервале времени $(u, u + t]$.

С учетом соотношения (2) по формуле полной вероятности получаем

$$\begin{aligned} \bar{V}^{(1)}(u, t) &= P(Z(t) = 1, \tilde{V}_u^{(1)} > t) = \\ &= \bar{F}(u+t) + \sum_{n=1}^{\infty} \int_0^u \bar{F}(u-s+t) \frac{[\Lambda(u-s)]^n}{n!} g^{*(n)}(s) ds . \end{aligned} \quad (3)$$

Выражение $\bar{V}^{(1)}(u, t) = P(Z(t) = 1, \tilde{V}_u^{(1)} > t)$ называется нестационарным коэффициентом оперативной готовности для альтернирующего процесса минимального восстановления. Нестационарный коэффициент готовности определяется соотношением $K(u) = P(Z(u) = 1) = M(Z(u))$. Он равен вероятности того, что элемент работает в момент u . Если положить в соотношении (3) $t = 0$, то для этого частного случая

$$K(u) = \bar{F}(u) + \sum_{n=1}^{\infty} \int_0^u \bar{F}(u-s) \frac{[\Lambda(u-s)]^n}{n!} g^{*(n)}(s) ds .$$

Найдем среднее время работы элемента за период между точками регенерации $MX^{(1)}$. Суммарное время безотказной работы $U(\tau)$ элемента за время $(0, \tau]$: $U(\tau) = \int_0^{\tau} Z(t) dt$. Очевидно, что $U(\tau)$ равняется сумме наработок α_i (интерпретирующиеся здесь как рабочие периоды) до момента τ , включая, возможно, неполный рабочий период, непосредственно примыкающий к моменту τ .

$$\begin{aligned} MX^{(1)} &= M[U(\tau)] = M \left[\int_0^{\tau} Z(u) du \right] = \int_0^{\tau} M[Z(u)] du = \int_0^{\tau} K(u) du = \\ &= \int_0^{\tau} \bar{F}(u) du + \sum_{n=1}^{\infty} \int_0^{\tau} \bar{F}(u-s) \frac{[\Lambda(u-s)]^n}{n!} G^{*(n)}(s) ds . \end{aligned}$$

С учетом соотношения $\bar{F}(t) \frac{[\Lambda(t)]^n}{n!} = \int_0^t f(s) \frac{[\Lambda(s)]^{n-1}}{(n-1)!} ds - \int_0^t f(s) \frac{[\Lambda(s)]^n}{n!} ds$,

выражение в правой части последнего равенства приводится к виду:

$$MX^{(1)} = \tau - \int_0^{\tau} (\tilde{H}^{(0)}(u) - \tilde{H}^{(1)}(u)) du .$$

Следовательно, КТИ определяется формулой

$$K_u(\tau) = \frac{\tau - \int_0^{\tau} (\tilde{H}^{(0)}(u) - \tilde{H}^{(1)}(u)) du}{\tau + M\beta^p} . \quad (4)$$

Средний удельный доход $S(\tau)$, приходящийся на единицу календарного времени, и средние удельные затраты $C(\tau)$, приходящиеся на единицу времени исправного функционирования элемента, определяются соотношениями [2]:

$$S(\tau) = \frac{c^0 MX^{(1)} - c MX^{(0)} - c^p MX^{(2)}}{MX}, \quad C(\tau) = \frac{c MX^{(0)} + c^p MX^{(2)}}{MX^{(1)}}, \quad (5)$$

где $MX^{(0)}$, $MX^{(2)}$ среднее суммарное время АВ и среднее время ТО элемента за период регенерации соответственно. В нашем случае эти формулы принимают вид:

$$S(\tau) = \frac{c^0 \tau - (c^0 + c) \int_0^{\tau} (\tilde{H}^{(0)}(u) - \tilde{H}^{(1)}(u)) du - c^p M\beta^p}{\tau + M\beta^p},$$

$$C(\tau) = \frac{c \int_0^{\tau} (\tilde{H}^{(0)}(u) - \tilde{H}^{(1)}(u)) du + c^p M\beta^p}{\tau - \int_0^{\tau} (\tilde{H}^{(0)}(u) - \tilde{H}^{(1)}(u)) du} .$$

ОПТИМИЗАЦИЯ ПОКАЗАТЕЛЕЙ КАЧЕСТВА

Определение наилучших показателей качества функционирования системы сводится к отысканию точек экстремума функций (4) и (5). Приравнявая к нулю производные этих функций, получаем уравнения:

$$(\tau + M\beta^p) (\tilde{H}^{(0)}(\tau) - \tilde{H}^{(1)}(\tau)) - \int_0^{\tau} (\tilde{H}^{(0)}(u) - \tilde{H}^{(1)}(u)) du = M\beta^p,$$

$$(\tau + M\beta^p) (\tilde{H}^{(0)}(\tau) - \tilde{H}^{(1)}(\tau)) - \int_0^{\tau} (\tilde{H}^{(0)}(u) - \tilde{H}^{(1)}(u)) du = \frac{c^0 + c^p}{c^0 + c} M\beta^p, \quad (6)$$

$$\tau (\tilde{H}^{(0)}(\tau) - \tilde{H}^{(1)}(\tau)) - \int_0^{\tau} (\tilde{H}^{(0)}(u) - \tilde{H}^{(1)}(u)) du +$$

$$+ \frac{c^p}{c} M\beta^p (\tilde{H}^{(0)}(\tau) - \tilde{H}^{(1)}(\tau)) = \frac{c^p}{c} M\beta^p .$$

Для доказательства существования решений этих уравнений определим множество значений непрерывных функций в левых частях уравнений. Функции в точке $\tau = 0$ равны нулю. Для определения поведения при $\tau \rightarrow \infty$ исследуем асимптотическое поведение функций $\tilde{H}^{(0)}(t) - \tilde{H}^{(1)}(t)$ и $\Psi(t) \equiv t(\tilde{H}^{(0)}(t) - \tilde{H}^{(1)}(t)) - \int_0^t (\tilde{H}^{(0)}(u) - \tilde{H}^{(1)}(u)) du$ при $t \rightarrow \infty$ с помощью

тауберовых теорем.

Теорема 1. Если существует $\lim_{t \rightarrow \infty} (\tilde{H}^{(0)}(t) - \tilde{H}^{(1)}(t))$, тогда

$$\lim_{t \rightarrow \infty} (\tilde{H}^{(0)}(t) - \tilde{H}^{(1)}(t)) = \frac{\lambda(\infty)M\beta}{1 + \lambda(\infty)M\beta}, \quad 0 \leq \lambda(\infty) \leq \infty. \quad (7)$$

Для доказательства этого утверждения воспользуемся предельным соотношением [3]

$$\lim_{t \rightarrow +\infty} \frac{\Gamma(\nu + 1)}{t^\nu} \varphi(t) = \lim_{p \rightarrow +0} p^{\nu+1} \hat{\varphi}(p), \quad \nu > -1, \quad (8)$$

где $\hat{\varphi}(p)$ — преобразование Лапласа функции $\varphi(t)$: $\hat{\varphi}(p) \equiv L[\varphi(t)](p) = \int_0^\infty \varphi(t) e^{-pt} dt$.

Имеем

$$\begin{aligned} L[\tilde{H}^{(0)}(t) - \tilde{H}^{(1)}(t)](p) &= L \left[F(t) - \sum_{n=1}^\infty \int_0^t g^{*(n)}(t-s) \bar{F}(s) \frac{[\Lambda(s)]^n}{n!} ds \right] (p) = \\ &= \frac{\hat{f}(p)}{p} - \sum_{n=1}^\infty [\hat{g}(p)]^n \int_0^\infty e^{-pt} \bar{F}(t) \frac{[\Lambda(t)]^n}{n!} dt = \frac{1}{p} - \int_0^\infty e^{-pt} e^{(1-\hat{g}(p))\Lambda(t)} dt. \end{aligned}$$

Вычислим предел в правой части соотношения (8) в случае $\nu = 0$:

$$\lim_{p \rightarrow +0} pL[\tilde{H}^{(0)}(t) - \tilde{H}^{(1)}(t)](p) = 1 - \lim_{p \rightarrow +0} \int_0^\infty e^{-s} e^{-(1-\hat{g}(p))\Lambda\left(\frac{s}{p}\right)} ds.$$

Равномерная сходимость относительно p позволяет совершить предельный переход под знаком интеграла. Учитывая равенство $\lim_{p \rightarrow 0} (1 - \hat{g}(p))\Lambda\left(\frac{s}{p}\right) = \lambda(\infty)sM\beta$, приходим к формуле (7).

Следствие. Если ТО элемента не проводится, тогда стационарный КТИ равен

$$K_u(\infty) = \frac{1}{1 + \lambda(\infty)M\beta}.$$

Действительно,

$$\lim_{\tau \rightarrow \infty} \frac{\tau - \int_0^{\tau} (\tilde{H}^{(0)}(u) - \tilde{H}^{(1)}(u)) du}{\tau + M\beta^p} = \lim_{\tau \rightarrow \infty} \left[1 - (\tilde{H}^{(0)}(\tau) - \tilde{H}^{(1)}(\tau)) \right] = \frac{1}{1 + \lambda(\infty)M\beta}.$$

Таким образом, если интенсивность отказов $\lambda(t)$ стремится к нулю, тогда КТИ системы стремится к единице и ТО системы проводить нецелесообразно. В случае неограниченного возрастания интенсивности отказов КТИ системы стремится к нулю, поэтому естественно проводить ТО системы.

Далее исследуем асимптотическое поведение функции $\Psi(t)$.

Теорема 2. Если $\lambda(t) = O(t^\varepsilon)$, $\varepsilon > 0$, тогда $\Psi(t) = O(t^{\frac{1}{\varepsilon+1}})$ при $t \rightarrow \infty$.

Доказательство. Используем предельное соотношение (8) в случае $\nu = \frac{1}{\varepsilon + 1}$. Заметим, что

$$\Psi(t) = \int_0^t u (\tilde{h}^{(0)}(u) - \tilde{h}^{(1)}(u)) du,$$

$$L[\Psi(t)](p) = \frac{1}{p} \int_0^\infty e^{-pt - (1 - \hat{g}(p))\Lambda(t)} (1 - pt + p\hat{g}'(p)\Lambda(t)) dt.$$

Имеем

$$\begin{aligned} \lim_{p \rightarrow 0} p^{\frac{1}{\varepsilon+1}+1} \hat{\psi}(p) &= \lim_{p \rightarrow 0} p^{\frac{1}{\varepsilon+1}} \int_0^\infty e^{-pt - (1 - \hat{g}(p))\Lambda(t)} (1 - pt + p\hat{g}'(p)\Lambda(t)) dt = \\ &= \left[t = \left(\frac{x}{1 - \hat{g}(p)} \right)^{\frac{1}{\varepsilon+1}} \right] = \lim_{p \rightarrow 0} p^{\frac{1}{\varepsilon+1}} \int_0^\infty \left[1 - p \left(\frac{x}{1 - \hat{g}(p)} \right)^{\frac{1}{\varepsilon+1}} + \right. \\ &\left. + p\hat{g}'(p)\Lambda \left[\left(\frac{x}{1 - \hat{g}(p)} \right)^{\frac{1}{\varepsilon+1}} \right] \right] \frac{e^{-p \left(\frac{x}{1 - \hat{g}(p)} \right)^{\frac{1}{\varepsilon+1}} - (1 - \hat{g}(p))\Lambda \left[\left(\frac{x}{1 - \hat{g}(p)} \right)^{\frac{1}{\varepsilon+1}} \right]}}{(\varepsilon + 1)(1 - \hat{g}(p))^{\frac{1}{\varepsilon+1}}} x^{\frac{1}{\varepsilon+1}-1} dx. \end{aligned}$$

Совершим предельный переход под знаком интеграла и учтем, что

$$\begin{aligned} \lim_{p \rightarrow 0} p \left(\frac{x}{1 - \hat{g}(p)} \right)^{\frac{1}{\varepsilon+1}} &= 0, \quad \lim_{p \rightarrow 0} (1 - \hat{g}(p))\Lambda \left[\left(\frac{x}{1 - \hat{g}(p)} \right)^{\frac{1}{\varepsilon+1}} \right] = \\ &= \frac{Kx}{1 + \varepsilon}, \quad \lim_{p \rightarrow 0} p\Lambda \left[\left(\frac{x}{1 - \hat{g}(p)} \right)^{\frac{1}{\varepsilon+1}} \right] = \frac{Kx}{(1 + \varepsilon)M\beta}. \end{aligned}$$

Получаем

$$\begin{aligned} \lim_{p \rightarrow 0} p^{\frac{1}{\varepsilon+1}+1} \hat{\psi}(p) &= \frac{1}{(\varepsilon+1)(M\beta)^{\frac{1}{\varepsilon+1}}} \int_0^{\infty} e^{-\frac{K}{\varepsilon+1}x} \left(1 - \frac{K}{\varepsilon+1}x\right) x^{\frac{1}{\varepsilon+1}-1} dx = \\ &= \frac{1}{(\varepsilon+1)} \left(\frac{\varepsilon+1}{KM\beta}\right)^{\frac{1}{1+\varepsilon}} \int_0^{\infty} e^{-s} (1-s) s^{\frac{1}{\varepsilon+1}-1} ds = \frac{\varepsilon}{(\varepsilon+1)^2} \left(\frac{\varepsilon+1}{KM\beta}\right)^{\frac{1}{1+\varepsilon}} \Gamma\left(\frac{1}{1+\varepsilon}\right). \end{aligned}$$

Следовательно,

$$\begin{aligned} \lim_{t \rightarrow \infty} \frac{\Gamma\left(\frac{1}{1+\varepsilon} + 1\right) \psi(t)}{t^{\frac{1}{1+\varepsilon}}} &= \frac{\varepsilon}{(\varepsilon+1)^2} \left(\frac{\varepsilon+1}{KM\beta}\right)^{\frac{1}{1+\varepsilon}} \Gamma\left(\frac{1}{1+\varepsilon}\right), \\ \psi(t) &\sim \frac{\varepsilon}{\varepsilon+1} \left(\frac{\varepsilon+1}{KM\beta}\right)^{\frac{1}{1+\varepsilon}} t^{\frac{1}{1+\varepsilon}}, \quad \psi(t) = O\left(t^{\frac{1}{1+\varepsilon}}\right). \end{aligned}$$

Заметим, что условия этой теоремы удовлетворяют СВ, имеющие усеченное слева нормальное распределение, а также распределенные по закону

Вейбулла-Гнеденко с плотностью $f(t) = \frac{\lambda}{\theta} \left(\frac{t}{\theta}\right)^{\lambda-1} e^{-\left(\frac{t}{\theta}\right)^\lambda}$, $\theta > 0$, $\lambda > 1$.

Для исследования асимптотического поведения функции $\Psi(t)$ в случае ограниченного возрастания функции интенсивности $\lambda(t)$ нам понадобится следующая лемма.

Лемма. Если $\lim_{t \rightarrow +\infty} \frac{\varphi(t)}{\ln t}$ существует, то существует $\lim_{p \rightarrow +0} \frac{-p}{\ln(\gamma p)} \hat{\varphi}(p)$,

где $\gamma = e^C$, $C = -\Gamma'(1)$, $C = 0,577215\dots$ — постоянная Эйлера, и эти пределы равны.

Доказательство. Пусть существует $\lim_{t \rightarrow +\infty} \frac{\varphi(t)}{\ln t} = A$. В силу условия теоремы для любого положительного числа ε существует такое $N > 1$, что

$\left| \frac{\varphi(t)}{\ln t} - A \right| < \frac{\varepsilon}{2}$ для всех $t > N$. Тогда из равенства

$$\begin{aligned} \frac{p}{-\ln(\gamma p)} \int_0^{\infty} \varphi(t) e^{-pt} dt - A &= \frac{p}{\Gamma'(1) - \ln p} \int_0^{\infty} \varphi(t) e^{-pt} dt - \\ &- A \frac{\Gamma'(1) - \ln p}{\Gamma'(1) - \ln p} = \frac{p}{\Gamma'(1) - \ln p} \int_0^{\infty} \varphi(t) e^{-pt} dt - \\ &- \frac{A}{\Gamma'(1) - \ln p} \left(\int_0^{\infty} e^{-s} \ln s ds - \ln p \int_0^{\infty} e^{-s} ds \right) = \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 &= \frac{1}{\Gamma'(1) - \ln p} \left(p \int_0^{\infty} \varphi(t) e^{-pt} dt - A \int_0^{\infty} \ln \left(\frac{s}{p} \right) e^{-s} ds \right) = \\
 &= \frac{1}{\Gamma'(1) - \ln p} \left(p \int_0^{\infty} \varphi(t) e^{-pt} dt - Ap \int_0^{\infty} \ln t e^{-pt} dt \right) = \\
 &= \frac{p}{-\ln(\gamma p)} \left(\int_0^N (\varphi(t) - A \ln t) e^{-pt} dt + \int_N^{\infty} e^{-pt} \left(\frac{\varphi(t)}{\ln t} - A \right) \ln t dt \right)
 \end{aligned}$$

имеем

$$\begin{aligned}
 \left| \frac{p}{-\ln(\gamma p)} \int_0^{\infty} \varphi(t) e^{-pt} dt - A \right| &\leq \frac{p}{|\ln(\gamma p)|} \int_0^N |\varphi(t) - A \ln t| dt + \frac{p}{|\ln(\gamma p)|} \int_N^{\infty} e^{-pt} \left| \frac{\varphi(t)}{\ln t} - A \right| \ln t dt \leq \\
 &\leq \frac{p}{|\ln(\gamma p)|} \int_0^N |\varphi(t) - A \ln t| dt + \frac{p}{|\ln(\gamma p)|} \int_N^{\infty} e^{-pt} \ln t dt \frac{\varepsilon}{2}.
 \end{aligned}$$

Выберем $\delta > 0$ настолько малым, чтобы для всех $0 < p < \delta$ выполнялись неравенства

$$\frac{p}{|\ln(\gamma p)|} \int_0^N |\varphi(t) - A \ln t| dt < \frac{\varepsilon}{2}, \quad \frac{p}{|\ln(\gamma p)|} \int_N^{\infty} e^{-pt} \ln t dt \leq 1.$$

В таком случае получаем

$$\left| \frac{p}{-\ln(\gamma p)} \int_0^{\infty} \varphi(t) e^{-pt} dt - A \right| < \frac{\varepsilon}{2} + \frac{\varepsilon}{2} = \varepsilon \text{ при } 0 < p < \delta.$$

Теорема 3. Пусть $\lim_{t \rightarrow \infty} \lambda(t) = \lambda$ и $t\lambda(t) - \Lambda(t) = O(\ln t)$, тогда $\Psi(t) = O(\ln t)$ при $t \rightarrow \infty$.

Для доказательства этого утверждения используем лемму. Имеем

$$\begin{aligned}
 \lim_{p \rightarrow 0} \frac{-p}{\ln(\gamma p)} \hat{\psi}(p) &= - \lim_{p \rightarrow 0} \frac{1}{\ln(\gamma p)} \int_0^{\infty} e^{-pt - (1 - \hat{g}(p))\Lambda(t)} (1 - pt + p\hat{g}'(p)\Lambda(t)) dt = \\
 &= [pt = x] = - \lim_{p \rightarrow 0} \frac{1}{p \ln(\gamma p)} \int_0^{\infty} e^{-x - (1 - \hat{g}(p))\Lambda\left(\frac{x}{p}\right)} \left(1 - x + p\hat{g}'(p)\Lambda\left(\frac{x}{p}\right) \right) dx = \\
 &= - \lim_{p \rightarrow 0} \frac{1}{1 + \ln(\gamma p)} \int_0^{\infty} e^{-x - (1 - \hat{g}(p))\Lambda\left(\frac{x}{p}\right)} \left[\hat{g}''(p)p\Lambda\left(\frac{x}{p}\right) + \right. \\
 &\quad \left. + x\lambda\left(\frac{x}{p}\right) \frac{p\hat{g}'(p) - \hat{g}(p) + 1}{p^2} \left(1 - x + p\hat{g}'(p)\Lambda\left(\frac{x}{p}\right) \right) \right] dx +
 \end{aligned}$$

$$+ \lim_{p \rightarrow 0} \frac{1}{1 + \ln(\gamma p)} \int_0^{\infty} e^{-x - (1 - \hat{g}(p))\Lambda\left(\frac{x}{p}\right)} \left[\hat{g}'(p) \left(\frac{x}{p} \lambda \left(\frac{x}{p} \right) - \Lambda\left(\frac{x}{p}\right) \right) \left(2 - x + p \hat{g}'(p) \Lambda\left(\frac{x}{p}\right) \right) \right] dx.$$

При вычислении этих пределов учтем, что

$$\lim_{p \rightarrow 0} p \Lambda\left(\frac{x}{p}\right) = \lambda x, \quad \lim_{p \rightarrow 0} (1 - \hat{g}(p)) \Lambda\left(\frac{x}{p}\right) = \lambda M \beta x,$$

$$\lim_{p \rightarrow 0} \frac{p \hat{g}''(p) - \hat{g}'(p) + 1}{p^2} = \frac{\hat{g}''(0)}{2}, \quad - \lim_{p \rightarrow 0} \frac{\frac{x}{p} \lambda \left(\frac{x}{p} \right) - \Lambda\left(\frac{x}{p}\right)}{1 + \ln(\gamma p)} = K,$$

где K — константа.

Имеем

$$\lim_{p \rightarrow 0} \frac{-p}{\ln(\gamma p)} \hat{\psi}(p) = 0 + K M \beta \int_0^{\infty} e^{-x - \lambda M \beta x} (2 - x + \lambda M \beta x) dx = \frac{K M \beta}{1 + \lambda M \beta}.$$

Следовательно, $\Psi(t) \sim \frac{K M \beta \ln t}{1 + \lambda M \beta}$ при $t \rightarrow \infty$.

Отметим, что условиям теоремы удовлетворяют СВ, распределенные по закону Эрланга.

Если выполняются условия теорем 2 и 3, тогда функции в правых частях уравнений (6) неограниченно возрастают и, следовательно, эти уравнения имеют решения. Тогда оптимальные показатели качества функционирования системы определяются формулами

$$K_u^{\max} = 1 - \left(\tilde{H}^{(0)}(\tau^u) - \tilde{H}^{(1)}(\tau^u) \right),$$

$$S^{\max} = c^0 - \left(c^0 + c \right) \left(\tilde{H}^{(0)}(\tau^s) - \tilde{H}^{(1)}(\tau^s) \right),$$

$$C^{\min} = \frac{c \left(\tilde{H}^{(0)}(\tau^c) - \tilde{H}^{(1)}(\tau^c) \right)}{1 - \left(\tilde{H}^{(0)}(\tau^c) - \tilde{H}^{(1)}(\tau^c) \right)},$$

где τ^u, τ^s, τ^c — точки абсолютных экстремумов соответственно функций $K(\tau), S(\tau), C(\tau)$.

Приведем пример применения формул (4) и (5). Пусть наработка на отказ имеет распределение Вейбулла-Гнеденко с плотностью $f(t) =$

$$= \frac{\lambda}{\theta} \left(\frac{t}{\theta} \right)^{\lambda-1} e^{-\left(\frac{t}{\theta}\right)^{\lambda}},$$

а время аварийного восстановления имеет гамма-

распределение с плотностью $g(t) = \mu \frac{(\mu t)^{\nu-1}}{\Gamma(\nu)} e^{-\mu t}.$

Исходные данные и результаты расчетов приводятся в таблицах 1 и 2.

Таблица 1. Исходные данные в примере

| № | λ | θ | $M\alpha$ | μ | ν | $M\beta$ | $M\beta^p$ | c^0 | c | c^p |
|---|-----------|----------|-----------|-------|-------|----------|------------|-------|-----|-------|
| 1 | 2 | 5 | 13,395 | 0,5 | 0,2 | 0,4 | 0,2 | 3 | 2 | 1 |
| 2 | 1,5 | 15 | 33,272 | 1,2 | 0,8 | 0,667 | 0,1 | 3 | 2 | 1 |
| 3 | 3 | 20 | 72,512 | 2 | 1,3 | 0,65 | 0,3 | 4 | 3 | 2 |

Таблица 2. Результаты расчетов

| τ_u | T_+^u | T_-^u | K_u^{\max} | τ_s | T_+^s | T_-^s | S^{\max} | τ^c | C^{\min} | T_+^c | T_-^c |
|----------|---------|---------|--------------|----------|---------|---------|------------|----------|------------|---------|---------|
| 2,096 | 1,771 | 0,252 | 0,875 | 1,935 | 1,677 | 0,24 | 2,467 | 1,685 | 0,176 | 1,513 | 0,225 |
| 2,262 | 2,571 | 0,143 | 0,947 | 2,541 | 2,389 | 0,134 | 2,773 | 2,163 | 0,07 | 2,067 | 0,121 |
| 7,922 | 7,472 | 0,371 | 0,953 | 7,627 | 7,241 | 0,36 | 3,706 | 7,203 | 0,109 | 6,898 | 0,347 |

ВЫВОДЫ

Найдены стационарные надежностные и экономические характеристики однокомпонентной восстанавливаемой системы в случае минимальных аварийных восстановлений после ее отказов и полных обновлений после календарного ТО на основании введенного альтернирующего процесса минимальных восстановлений. Решены задачи по определению оптимальной периодичности проведения ТО системы с учетом найденных надежностных и экономических критериев. Установлены достаточные условия существования конечных решений этих задач.

Предполагаемое направление для дальнейших исследований — перенесение рассмотренной стратегии технического обслуживания на системы со сложной структурой и решение задач оптимизации надежностных показателей системы при ограничении на стоимость показатели и наоборот.

ЛИТЕРАТУРА

1. Байхельт Ф., Франкен П. Надежность и техническое обслуживание. Математический подход. — М.: Радио и связь, 1988. — 392 с.
2. Каиштанов В.А., Медведев А.И. Теория надежности сложных систем (теория и практика). — М.: Европейский центр по качеству, 2002. — 470 с.
3. Черкесов Г.Н. Надежность аппаратно-программных комплексов. Учебное пособие. — СПб.: Питер, 2005. — 479 с.

Поступила 19.11.2008